



※ 写真はプロトタイプ機です。  
製品版とは外観が異なります。



## 高温下作業用 クローラロボット 【ARTHUR - FireFighter】

火や熱等の傷害リスクが高い空間の調査を  
ロボットが安全に代行します

安全

作業者を危険源から遠ざけ  
安全を確保

- ・ 作業者は安全な空間でロボット搭載カメラを見ながら遠隔操縦
- ・ 無線通信距離は、ロボットが見通せる空間で200m
- ・ 無線中継器(オプション)を使用することで、無線通信距離延伸に対応

耐熱

高温下/散水中の運用に  
対応

- ・ 周囲温度80℃の空間で30分間(※)の運用が可能
  - ・ IP54相当の防塵/防水性により、散水中でも運用可能
- ※ ロボットが受ける輻射熱の影響が軽微な空間での目安時間です。ロボットが輻射熱の影響を強く受ける空間では、運用時間が短くなる場合がございます。

計測

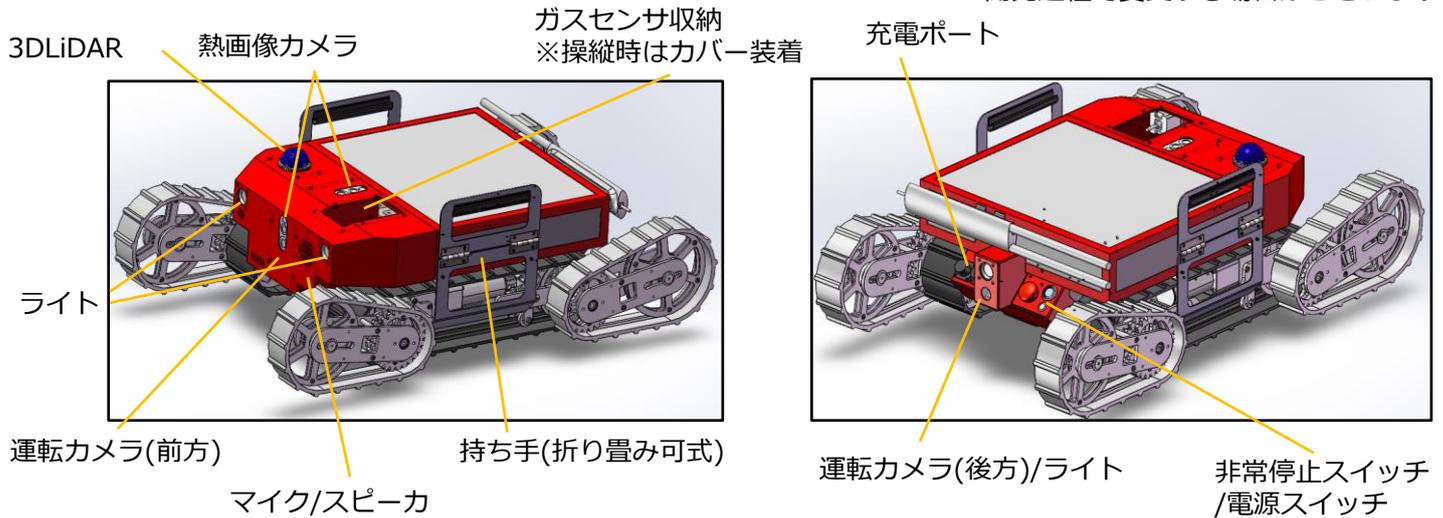
多様なタスクに対応する  
センサオプション

- ・ マイク/スピーカにより、ロボット付近の要救助者と双方向通話が可能
- ・ 下記センサの搭載により、ロボットの周囲環境を可視化
  - ・ 3D LiDAR
  - ・ 熱画像カメラ
  - ・ マルチガスセンサ

## ロボット外観・諸元

ロボットの外観イメージを下記に示します。

※ 外観図及び仕様は、暫定仕様です。  
開発過程で変更する場合がございます。



### ●クローラロボット

大項目	項目	仕様
ロボット	外形寸法	800mm×510mm×240mm
	重量	約25kg
	移動速度	最高 3km/h
	積載可能重量	約1kg
	防水/防塵性能	IP54相当 水深4cmまでの浸水路を走行可能
	使用温度範囲	0℃～80℃ (80℃で30分間使用可能) ※ロボット内部温度が60℃以下となるように運用ください
	使用湿度範囲	10～90%(結露無きこと)
	段差乗り越え	10cm以下
	傾斜	35度以下
	走行可能距離	最大1km
	無線通信距離	200m (途中に遮蔽物が無く見通せる環境、中継器未使用)
	操作コントローラ	タッチパネルPC(タッチパネル操作)

### ●オプション

大項目	項目	仕様
センサ	前方温度測定用カメラ	可視光カメラ/熱画像カメラ(計測可能温度範囲：0度～550度)
	天井温度測定用カメラ	可視光カメラ/熱画像カメラ(計測可能温度範囲：0度～550度)
	3Dスキャン	水平:360度 / 垂直: -7度～ 52度
	マルチガスセンサ	4成分ガス濃度の表示 (酸素・可燃性ガス・硫化水素・一酸化炭素)
	音声照明	双方向音声通信(ロボット-操作コントローラ間) ロボット前方に搭載
操作コントローラ	ディスプレイ	画面拡張用LCD
	専用ケース	操作コントローラ専用ケース
	コントローラ	ゲームパッド(物理キー操作)

Ver. 0.05

# SANRITZ

サンリツオートメーション ホームページ

<http://www.sanritz.co.jp/>

お問い合わせ

0565-25-3740

サンリツオートメーション株式会社

AMC事業推進部

〒471-0834 愛知県豊田市寿町7丁目47番地1 7丁目ビル201号室

TEL.0565-25-3740 FAX.0565-25-3730

E-mail : sanritz.info@sanritz.co.jp

●パンフレットに記載の事項は予告なく変更する場合がございますので、予めご了承下さい。